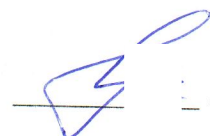


СПИСОК
опубликованных научных работ оппонента А.Д. Скакун
по специальности 2.3.3 Автоматизация и управление технологическими
процессами и производствами
(2018-2023 гг.)

№ п/п	Библиографическое наименование публикации
1	2
1.	Алгоритмы адаптивного управления для сервопривода с линейным электродвигателем / В. Е. Кузнецов, А. Д. Скакун, Т. Ч. Фан, Д. Х. Нгуен // Электротехника. – 2021. – № 3. – С. 53-59. – EDN DSZZSE.
2.	Адаптивное робастное управление многостепенным упругодеформируемым электромеханическим объектом в условиях неопределенности / Х. К. Ле, В. В. Путов, В. Н. Шелудько, А. Д. Скакун // Известия СПбГЭТУ ЛЭТИ. – 2021. – № 5. – С. 43-55. – EDN JGVZYB.
3.	Алгоритм планирования траектории мобильного робота / Н. Ч. Дас, А. Д. Скакун, З. Х. Зим, Р. Уддин // Международная конференция по мягким вычислениям и измерениям. – 2021. – Т. 1. – С. 228-231. – EDN CDKJCL.
4.	Подавление хаотических колебаний системы Чуа / И. А. Приходько, В. Б. Второв, А. Д. Скакун, Е. А. Васильев // Международная научная конференция по проблемам управления в технических системах. – 2021. – Т. 1. – С. 95-98. – EDN SZXVJJ.
5.	Adaptive Algorithms for a Servo System Using a Linear Electric Motor / V. E. Kuznetsov, A. D. Skakun, P. T. Chung, N. D. Khanh // . – 2021. – Vol. 92, No. 3. – P. 169-174. – DOI 10.3103/S1068371221030081. – EDN UWCBPL.
6.	Лилло, А. В. Исследование системы управления трёхфазным активным выпрямителем напряжения / А. В. Лилло, А. Д. Скакун // . – 2022. – № 3. – С. 58-63. – DOI 10.53891/00135860_2022_3_58. – EDN NEMSMU.
7.	Lillo, A. V. Study of the Control System for a Three-Phase Active Voltage Rectifier / A. V. Lillo, A. D. Skakun // Russian Electrical Engineering. – 2022. – Vol. 93, No. 3. – P. 196-201. – DOI 10.3103/S1068371222030117. – EDN KTPNMU.

Кандидат технических наук, доцент,
 декан факультета электротехники и автоматики
 Санкт-Петербургского государственного
 электротехнического университета «ЛЭТИ»
 им. В.И. Ульянова-Ленина

 / А.Д. Стоцкая /

«24» апреля 2023 г.